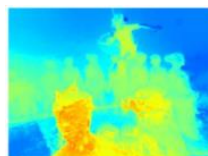


O Laboratório de Visão Computacional e Robótica está com processo seletivo aberto para alunos que desejam realizar pesquisa na área. As vagas são para orientação de trabalhos de Iniciação Científica e POC/MSI. O aluno deve possuir boa fundamentação em algoritmos e conceitos matemáticos, disposição para aprendizado contínuo e lidar com desafios, além de gosto por pesquisa. Interessados em participar, favor enviar currículo/histórico para verlab-selecao@listas.dcc.ufmg.br.

Linhas de pesquisa:

Visão Computacional

- Descritores geométricos
- Extração de características
- Detecção e rastreamento de movimentos
- Reconhecimento de gestos e atividades
- Superresolução
- Visão subaquática
- Compressive sensing
- Sparse coding
- Reconstrução e representação
- Percepção semântica



Robótica

- Localização
- Mapeamento
- SLAM / SPLAM
- Veículos autônomos
- Planejamento de caminhos
- Sistemas multi-robôs
- Swarms
- Interação Humano-Robô
- Cloud robotics
- Robótica evolucionária
- Networked robots

